

文章编号:1673-5005(2007)04-0168-05

块斜循环矩阵预条件方程组的快速算法

鲍文娣, 李维国

(中国石油大学 数学与计算科学学院, 山东 东营 257061)

摘要:应用快速 Hartley 变换和快速 W 变换得到了一种新的求解 mn 阶块斜循环矩阵预条件方程组的快速算法,其计算复杂度为 $O(mn\log_2(mn))$ 。特别的,当 $m=1$ 时,新算法所需运算量仅为预迭代算法的 $\frac{1}{5}$ 。

关键词:块斜循环矩阵; 预条件方程组; 快速 W 变换算法

中图分类号: O 241.6 文献标识码: A

Fast solution of block skew circular preconditioned equations

BAO Wen-di, LI Wei-guo

(Department of Mathematics and Computational Science in China University of Petroleum, Dongying 257061, Shandong Province, China)

Abstract: A new fast Hartley transform (FHT) and fast W transform (FWT) algorithm for solving block skew circular preconditioned equations of order mn was obtained. Its arithmetic complexity is $O(mn\log_2(mn))$. Especially, when $m=1$, the operation cost of the new algorithm is about $\frac{1}{5}$ of the preconditioned iterative method.

Key words: block skew circular matrix; preconditioned equations; fast W transform algorithm

循环矩阵是一类很重要的特殊矩阵,它在数字图像处理^[1]、线性预测、误差控制码中起着重要的作用,而循环分块矩阵在计算机时序模型滤波器设计中经常出现,因而,近年来对这类矩阵的特性及有关快速算法的研究,引起了人们的普遍重视。成礼智等^[2]给出了一种循环类预条件方程组的快速算法,张耀明^[3]研究了块循环矩阵方程组的算法,而 T K Ku 则利用预优矩阵和快速 Fourier 变换(FFT)讨论了斜循环矩阵预条件方程组的求解方法^[4]。笔者利用快速 Hartley 变换(FHT)和快速 W 变换(FWT)给出一种求解 mn 阶块斜循环预条件方程组的新的快速算法。

$$A = \begin{pmatrix} A_0 & A_1 & \cdots & \cdots & A_{n-1} \\ rA_{n-1} & A_0 & A_1 & \cdots & \vdots \\ rA_{n-2} & rA_{n-1} & A_0 & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & A_1 \\ rA_1 & \cdots & rA_{n-2} & rA_{n-1} & A_0 \end{pmatrix}$$

称为块 r -循环矩阵,其中 $A_i (i=0, 1, 2, \dots, n-1)$ 为 m 阶矩阵,简记 $A = BC, (A_0, A_1, \dots, A_{n-1})$; 当 $r = -1$ 时, A 为块斜循环矩阵,记为 $A = BC_{-1} (A_0, A_1, \dots, A_{n-1})$; 当 $m=1, r=1$ 时, A 为循环矩阵,记为 $A = \text{Cir}(A_0, A_1, \dots, A_{n-1})$; 当 $m=1, r=-1$ 时, A 为斜循环矩阵,记为 $A = \text{Cir}_{-1}(A_0, A_1, \dots, A_{n-1})$ 。

令 $J_j = (J_{i,k}^{(j)})_{n \times n}, j=1, 2, 3$ 为 n 阶矩阵,其元素分别为

$$J_{i,k}^{(1)} = \begin{cases} 1, & i+k=n-1, 0 \leq i, k \leq n-1, \\ 0, & \text{其他.} \end{cases}$$

1 引理与算法推导

定义 1 实数域上分块矩阵

收稿日期:2006-12-20

基金项目:山东省自然科学基金(Q99A09)

作者简介:鲍文娣(1979-),女(汉族),河北武邑人,助教,硕士,研究方向为矩阵计算。

$$\begin{aligned}
\hat{J}_{i,k}^{(2)} &= \begin{cases} 1, & i=k=0, \\ -1, & i+k=n, 1 \leq i, k \leq n-1, \\ 0, & \text{其他.} \end{cases} \\
\hat{J}_{i,k}^{(3)} &= \begin{cases} 1, & i=0, k=n-1, \\ -1, & i-k=1, 0 < i \leq n-1, 0 \leq k < n-1, \\ 0, & \text{其他.} \end{cases} \\
\text{记} & \\
J_j &= \hat{J}_j \otimes I_m, j=1,2,3, \tag{1}
\end{aligned}$$

且定义 $J_2^+ = (\hat{J}_{i,k})_{n \times n}$ 为 n 阶置换矩阵,其元素分别为

$$\hat{J}_{i,k} = \begin{cases} 1, & i=k=0, \\ 1, & i+k=n, 1 \leq i, k \leq n-1, \\ 0, & \text{其他.} \end{cases} \tag{2}$$

考虑下列 mn 阶块斜循环预条件方程组:

$$(C_1 + J_1 C_2)x = b, \tag{3}$$

其中, $C_1 = BC_{-1}(C_1(0), C_1(1), \dots, C_1(n-1))$, $C_2 = BC_{-1}(C_2(0), C_2(1), \dots, C_2(n-1))$ 均为 mn 阶块斜循环矩阵,且 $C_i(k), i=1,2; k=0,1, \dots, n-1$ 为 m 阶循环矩阵, J_1 由式(1)给出.

首先引进离散 H 变换 (DHT)^[5]、离散 W 变换 (DWT) 及广义 DWT 的概念.

设 $x(i), i=0,1, \dots, n-1$ 是一个实序列,其离散 Hartley 变换 (DHT) 定义为

$$X(k) = \frac{1}{\sqrt{n}} \sum_{i=0}^{n-1} x(i) \text{cas}\left(\frac{2ki\pi}{n}\right), k=0,1, \dots, n-1.$$

其中, $\text{cas}(\alpha) = \cos(\alpha) + \sin(\alpha)$, 变换矩阵

$$H = \frac{1}{\sqrt{n}} \text{cas}\left(\frac{2ki\pi}{n}\right)_{k,i=0}^{n-1, n-1} \tag{4}$$

称之为 Hartley 变换矩阵,易证 $H^T H = I_n, H = H^T$.

实序列 $a(i), i=0,1, \dots, n-1$ 的 DWT^[6] 定义为

$$A(k) = \sqrt{\frac{2}{n}} \sum_{i=0}^{n-1} a(i) w_{k,i}, \tag{5}$$

其中 $w_{k,i} = \sin\left[\frac{\pi}{4} + (i+\alpha)(k+\beta)\frac{2\pi}{n}\right], k=0,1, \dots, n-1, \alpha, \beta$ 为实数,变换矩阵

$$\hat{W}^{\alpha, \beta} = \sqrt{\frac{2}{n}} [w_{k,i}]_{n \times n}, i, k=0,1, \dots, n-1.$$

当 $(\alpha, \beta) = \left(\frac{1}{2}, 0\right), \left(0, \frac{1}{2}\right), \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)$ 时存在快速 W 变换 (FWT), 上述三种变换分别为 DWT-II, DWT-III 和 DWT-IV, 而变换矩阵分别记为 $\hat{W}_{II}, \hat{W}_{III}, \hat{W}_{IV}$, 易证 $\hat{W}_{II}^T = \hat{W}_{III}$ 且 $\hat{W}_{II}^T \hat{W}_{II} = I$.

设 $W_{II} = \hat{W}_{II} \otimes I_m, W_{III} = \hat{W}_{III} \otimes I_m$, 矩阵序列

$\{A_i\}, i=0,1, \dots, n-1, A_i$ 为 m 阶实矩阵, 则有下式成立:

$$W_{II} \begin{pmatrix} A_0 \\ A_1 \\ \vdots \\ A_{n-1} \end{pmatrix} = \sqrt{\frac{2}{n}} \begin{pmatrix} \sum_{i=0}^{n-1} A_i w_{0,i} \\ \sum_{i=0}^{n-1} A_i w_{1,i} \\ \vdots \\ \sum_{i=0}^{n-1} A_i w_{n-1,i} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B_0 \\ B_1 \\ \vdots \\ B_{n-1} \end{pmatrix} = B. \tag{6}$$

其中 $w_{k,i} = \sin\left[\frac{\pi}{4} + \left(k + \frac{1}{2}\right)\frac{2\pi i}{n}\right]$. 由 DWT-III 定义易知, 式(6) 中的 B 可以通过 m^2 个 n 维向量的 DWT-III 变换得到. 定义序列 $\{A_k(i, l)\}, k=0,1, \dots, n-1$, 其中 $A_k(i, l)$ 为矩阵 A_k 的第 i 行第 l 列位置上的元素, 当固定 i 和 l 时, 利用 DWT-III 即可得到序列 $\{B_k(i, l)\}, k=0,1, \dots, n-1$, 称由 m^2 个 n 维向量 DWT-III 得到 B 的过程为广义 DWT-III, 记为 GDWT-III.

引理 1^[7] 设 C_{II} 与 S_{II} 为 W_{II} 的余弦与正弦部分, 即 $W_{II} = S_{II} + C_{II}, J_i (i=1,2,3)$ 由式(1) 给出, 则

$$\begin{aligned}
J_1 &= J_2 J_3, J_1 W_{II} = W_{II} J_2, \\
J_3 C_2 &= C_3 = BC_{-1}(-C_2(1), \dots, -C_2(n-1), \\
C_2(0)) &= BC_{-1}(C_3(0), \dots, C_3(n-1)). \tag{7}
\end{aligned}$$

证明 直接计算可知

$$J_1 = J_2 J_3, J_2^2 = I, C_{II} J_2 = C_{II}, S_{II} J_2 = -S_{II}, \tag{8}$$

利用式(8) 易证 $J_1 W_{II} = W_{II} J_2$. 应用块斜循环矩阵的性质, 即有式(7) 的第 3 个等式成立.

引理 2^[7] 设 n 阶斜循环矩阵 $A = \text{Cir}_{-1}(A_0, A_1, \dots, A_{n-1})$ 的特征值 $\lambda_k (0 \leq k \leq n-1)$ 满足 $\lambda_k = \text{Re}\lambda_k + j\text{Im}\lambda_k, j = \sqrt{-1}, \text{Re}D_A = \text{diag}(\text{Re}\lambda_0, \text{Re}\lambda_1, \dots, \text{Re}\lambda_{n-1}), \text{Im}D_A = \text{diag}(\text{Im}\lambda_0, \text{Im}\lambda_1, \dots, \text{Im}\lambda_{n-1})$, 置换矩阵 J_1 由式(1) 给出, 则

$$\hat{W}_{II}^T A \hat{W}_{II} = \text{Re}D_A + J_1 \text{Im}D_A. \tag{9}$$

由引理 1 易知定理 1 成立.

定理 1 设 mn 阶块斜循环矩阵 $C_q (q=1,3)$ 与引理 1 中相同, J_1 由式(1) 式给出, n 阶斜循环矩阵 $A_{i,k}^q = \text{Cir}_{-1}(C_q(0)(i, k), C_q(1)(i, k), \dots, C_q(n-1)(i, k))$ 的特征值 $\lambda_p^{q,i,k} (0 \leq p \leq n-1)$ 满足 $\lambda_p^{q,i,k} = \text{Re}\lambda_p^{q,i,k} + j\text{Im}\lambda_p^{q,i,k}$, 则

$$W_{II}^T C_q W_{II} = \text{Re}D^q + J_1 \text{Im}D^q, q=1,3. \tag{10}$$

其中

$$\text{Re}D_p^q = (d_{i,k})_{m \times m} = (\text{Re}\lambda_p^{q,i,k})_{m \times m},$$

$\text{Im}D_p^q = (d_{i,k})_{m \times m} = (\text{Im}\lambda_p^{q,i,k})_{m \times m}$,
 $\text{Re}D^q = \text{diag}(\text{Re}D_0^q, \text{Re}D_1^q, \dots, \text{Re}D_{n-1}^q)$,
 $\text{Im}D^q = \text{diag}(\text{Im}D_0^q, \text{Im}D_1^q, \dots, \text{Im}D_{n-1}^q)$,
 $i, k = 0, 1, \dots, m-1; q = 1, 3; p = 0, 1, \dots, n-1$.
 式中, $C_q(0)(i, k)$ 为矩阵 $C_q(0)$ 的 (i, k) 位置上的元素。

由于 $W_{\text{II}} = W_{\text{II}}^T$, 根据引理1, 线性方程组(3)等价表示为

$$(W_{\text{II}}^T C_1 W_{\text{II}} + J_1 W_{\text{II}}^T C_3 W_{\text{II}}) W_{\text{II}}^T x = W_{\text{II}}^T b. \quad (11)$$

根据定理1与 $J_1^2 = I$, 有

$$E = W_{\text{II}}^T C_1 W_{\text{II}} + J_1 W_{\text{II}}^T C_3 W_{\text{II}} = \text{Re}D^1 + \text{Im}D^3 + J_1(\text{Re}D^3 + \text{Im}D^1). \quad (12)$$

下面讨论 $\text{Re}(D^i)$ 和 $\text{Im}(D^i)$ ($i = 1, 3$) 的求法。

引理3^[8] 设 $\eta_{i,k} = \cos\left(\frac{(2k+1)i\pi}{n}\right) + \sin\left(\frac{(2k+1)i\pi}{n}\right)$, $i, k = 0, 1, \dots, n-1$, n 阶斜循环矩阵 $A = \text{Cir}_{-1}(A_0, A_1, \dots, A_{n-1})$, 则矩阵 A 的 n 个特征值为

$$\lambda_k = \sum_{i=0}^{n-1} A_i \eta_{i,k}, \quad k = 0, 1, \dots, n-1.$$

定理2 设矩阵序列 $\{C_i(k)(1, :)\}, k = 0, 1, \dots, n-1, i = 1, 3$ (其中 $C_i(k)(1, :)$ 表示矩阵 $C_i(k)$ 的第一行) 的 GDWT-III 为 $\{\hat{Q}_i(k)\}, k = 0, 1, \dots, n-1, i = 1, 3$, 令

$$Q_i(k) = \text{Cir}(\hat{Q}_i(k)(1, 0), \hat{Q}_i(k)(1, 1), \dots, \hat{Q}_i(k)(1, m-1)),$$

$$N_i(k) = \frac{\sqrt{n}}{2}(Q_i(k) + Q_i(n-k-1)), \quad (13)$$

$$M_i(k) = \frac{\sqrt{n}}{2}(Q_i(k) - Q_i(n-k-1)),$$

$$i = 1, 3, k = 0, 1, \dots, n-1,$$

则

$$\text{Re}(D^i) = \text{diag}\{N_i(0), N_i(1), \dots, N_i(n-1)\},$$

$$\text{Im}(D^i) = \text{diag}\{M_i(0), M_i(1), \dots, M_i(n-1)\},$$

$$i = 1, 3. \quad (14)$$

证明 由 GDWT-III 的定义得

$$\hat{Q}_i(k) = \sqrt{\frac{2}{n}} \sum_{l=0}^{n-1} C_i(l)(1, :) w_{k,l},$$

$$w_{k,l} = \sin\left[\frac{\pi}{4} + \left(k + \frac{1}{2}\right) \frac{2\pi l}{n}\right],$$

$$k, l = 0, 1, \dots, n-1, i = 1, 3. \quad (15)$$

直接计算可知

$$w_{k,l} = \frac{\sqrt{2}}{2} \left[\sin \frac{(2k+1)\pi l}{n} + \cos \frac{(2k+1)\pi l}{n} \right],$$

$$k, l = 0, 1, \dots, n-1.$$

由于式(15)中的 $C_i(l)$ ($i = 1, 3, l = 0, 1, \dots, n-1$) 为循环矩阵, 进而由引理3及三角关系式, 即有式(14)成立。

由式(11)~(14)知, 线性方程组(3)可用如下 NFWT 算法进行求解。

① 根据 GDWT-III 的定义, 计算实矩阵序列 $\{C_1(i)(1, :)\}, \{C_3(i)(1, :)\}$ ($i = 0, 1, \dots, n-1$) 的 GDWT-III, 并分别记为 $\{\hat{Q}_1(i)\}, \{\hat{Q}_3(i)\}$, 计算 $\hat{b} = W_{\text{II}}^T b$ 。

② 计算

$$Q_k(i) = \text{Cir}(\hat{Q}_k(i)(1, 0), \hat{Q}_k(i)(1, 1), \dots, \hat{Q}_k(i)(1, m-1)),$$

$$\text{Re}D_i^k = \frac{\sqrt{n}}{2}(Q_k(i) + Q_k(n-i-1)),$$

$$\text{Im}D_i^k = \frac{\sqrt{n}}{2}(Q_k(i) - Q_k(n-i-1)),$$

$$i = 0, 1, \dots, n-1, k = 1, 3.$$

③ 根据式(12)和式(14)构造交叉块对角矩阵 E , 求解方程组 $Ey = \hat{b}$ 。

④ 计算向量 $x = W_{\text{II}}y$, 得到的向量 x 即为方程组(3)的解。

注意到 $Q_k(i)$ ($k = 1, 3, i = 0, 1, \dots, n-1$) 为循环矩阵, 结合文献[1]中的方法, 可以进一步减少运算量, 下面讨论算法中③的求解过程。

由定理2及式(12)知, 算法中第③步 $Ey = \hat{b}$, 可以通过求解 l (当 n 为偶数时, $l = \frac{n}{2}$, 当 n 为奇数

时, $l = \frac{n-1}{2}$) 个实系数 $2m$ 阶线性方程组和 k (当 n 为偶数时, $k = 0$, 当 n 为奇数时, $k = 1$) 个实系数 m 阶线性方程组得到。

考虑 $2m$ 线性方程组的求解, 令

$$A_i = \begin{pmatrix} N_i & M_{n-i-1} \\ M_i & N_{n-i-1} \end{pmatrix}, \hat{A}_i = \begin{pmatrix} H & 0 \\ 0 & H \end{pmatrix} A_i \begin{pmatrix} H & 0 \\ 0 & H \end{pmatrix},$$

$$z_i = \begin{pmatrix} H & 0 \\ 0 & H \end{pmatrix} y \begin{pmatrix} im \\ \vdots \\ (i+1)m-1 \\ (n-i-1)m \\ \vdots \\ (n-i)m-1 \end{pmatrix},$$

$$\hat{C}_i = \begin{pmatrix} \mathbf{H} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{H} \end{pmatrix} \hat{\mathbf{b}} \begin{pmatrix} im \\ \vdots \\ (i+1)m-1 \\ (n-i-1)m \\ \vdots \\ (n-i)m-1 \end{pmatrix}, \quad i = 0, 1, \dots, l-1$$

1.

由定理 2 知, $M_i(N_i, i = 0, 1, \dots, n-1)$ 均为循环矩阵, 用文献[2] 中的方法, 可知

$$\hat{A}_i z_i = \hat{C}_i z_i \tag{16}$$

其中

$$\hat{A}_i = \begin{pmatrix} \text{Re}N_i + J_2^* \text{Im}N_i & \text{Re}M_{n-i-1} + J_2^* \text{Im}M_{n-i-1} \\ \text{Re}M_i + J_2^* \text{Im}M_i & \text{Re}N_{n-i-1} + J_2^* \text{Im}N_{n-i-1} \end{pmatrix}$$

由式(16) 可知, $2m$ 阶的线性方程组可以通过求解一些 4 阶的线性方程组得到。类似地可以讨论 m 阶线性方程的求解。

2 运算量分析与比较

容易看出, 算法 NFWT 的主要运算量为 $3m$ 个 n 维向量的 DWT-III (步骤① 中的运算)、 $4n$ 个 m 维向量的 FHT 和 $\frac{mn}{4}$ 个 4 阶实线性方程组的求解 (步骤③ 中的运算) 及 m 个 n 向量的 DWT-II (步骤④ 中的运算), 而 n 维向量的实 DWT-III、DWT-II 和 FHT 算法的运算量几乎相同, 约为

$$\text{实乘: } \frac{n}{2} \log_2 n + O(n), \quad \text{实加: } \frac{3n}{2} \log_2 n + o(n).$$

因此, 算法的主要运算量为 $O(mn \log_2(mn))$ 。与 FFT 算法相比, 本文算法在一定程度上避免了复运算, 从而减少了运算量。特别的, 当 $m = 1$ 时 (式(3) 为文献[4] 中所讨论方程组的类型), 本文算法所需运算量仅为文献[4] 中算法的 $\frac{1}{5}$, 可见本文算法是相当有效的。

为了进行比较, 首先将文献[2], [4] 中提到的算法推广到块斜循环矩阵预条件方程组。对文献[1] 中的算法进行推广可得到算法 BFWT, 对文献[3] 中的两种共轭梯度法进行推广, 则有算法 PCG—TA-KANG KU 和 MCG—TA-KANG KU。

2.1 算法

2.1.1 BFWT 算法

$$(1) \text{ 计算 } D_1 = C_1^T C_1, D_2 = C_2^T C_2, C = D_1 - D_2;$$

$$(2) \text{ 利用 W 变换计算: } b_1 = C_1^T b, b_2 = C_2^T J b \text{ 及向量差 } b_3 = b_1 - b_2;$$

(3) 求解斜循环方程组: $Cx = b_3$ 。

若设 A 和 ΔA 为下面形式的块斜循环矩阵:

$$A = \begin{pmatrix} A_0 & A_1 & \cdots & \cdots & A_{n-1} \\ -A_{n-1} & A_0 & A_1 & \cdots & \vdots \\ -A_{n-2} & -A_{n-1} & A_0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & A_1 \\ -A_1 & \cdots & -A_{n-2} & -A_{n-1} & A_0 \end{pmatrix}$$

$$\Delta A = \begin{pmatrix} \mathbf{0} & -A_1 & \cdots & \cdots & -A_{n-1} \\ A_{n-1} & \mathbf{0} & -A_1 & \cdots & \vdots \\ A_{n-2} & A_{n-1} & \mathbf{0} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & -A_1 \\ A_1 & \cdots & A_{n-2} & A_{n-1} & \mathbf{0} \end{pmatrix}$$

令 $K_A = A + \Delta A$, 根据文献[4], 可得块矩阵 $C = C_1 + J_1 C_2$ 的预优矩阵为

$$P = K_{C_1} + J K_{C_2}$$

2.1.2 PCG—TA-KANG KU 算法

$$P^{-1} Cx = P^{-1} b.$$

2.1.3 MCG—TA-KANG KU 算法

$$(P^{-1} C P^{-1}) Px = P^{-1} b.$$

2.2 数值算例

例 1 求解 mn 阶块斜循环矩阵预条件方程组 $(C_1 + J_1 C_2)x = b (m = 1, n = 900)$,

其中

$$C_i = BC_{-1}(C_i(1), C_i(2), \dots, C_i(n)), i = 1, 2,$$

$$C_1(l) = \frac{1}{2(n-l)+6}, C_2(l) = \frac{1}{2l+2},$$

$$l = 1, 2, \dots, n.$$

为了保证有解, 令 $b = (C_1 + J_1 C_2)y, y(i) = i, i = 1, \dots, mn$ 。因为 $\text{rank}(C_1 + J_1 C_2) = 900$, 所以方程组只有一个解, 记数值解为 x , 计算结果见表 1。

表 1 用不同算法计算例 1 中矩阵的误差和所需时间

方法	误差 $\ b - Ax\ _2 / \ b\ $	所需时机 t/s
NFWT	0	0.6120
BFWT	0	0.8220
MCG	3.1638×10^{-1}	2.4440
PCG	2.8849×10^{-4}	3.3650

注: PCG、MCG 为两种预优的共轭梯度法, 预优矩阵 P 由文献[4] 得出。

需要指出的是, $\kappa_2(C_1 + J_1 C_2) = 85.222$, 若用文献[4] 中 TA-KANG KU 给出的预优矩阵 P , 得到的矩阵 $P^{-1}(C_1 + J_1 C_2)$ 的条件数为: $\kappa_2[P^{-1}(C_1 + J_1 C_2)] = 85.169$, 即预优后矩阵的条件数没有明显的改进, 而本文算法则可以利用 4 个 n 维向量的 DWT-III 运算量得到问题的精确解。

例2 求解 mn 阶块斜循环矩阵预条件方程组

$$(C_1 + J_1 C_2)x = b \quad (m = 2^3, n = 2^7),$$

其中 $C_i = BC_{-1}(C_i(1), C_i(2), \dots, C_i(n)), i = 1, 2; C_i(l) (i = 1, 2, l = 1, 2, \dots, n)$ 均为 m 阶循环矩阵, 且有

$$C_1(l) = \text{Cir}(2(n-l+1) + m - 1, 2(n-l+1) + m - 2, \dots, 2(n-l+1)),$$

$$C_2(l) = \text{Cir}(2(l-1) + m - 1, 2(l-1) + m - 2, \dots, 2(l-1)), l = 1, 2, \dots, n.$$

为了保证有解, 令

$$b = (C_1 + J_1 C_2)y, y(i) = i, i = 1, \dots, mn.$$

记数值解为 \hat{x} , 因为 $\text{rank}(C_1 + J_1 C_2) = 576$, 即方程组有多个解, 所以只考虑 b 与 $A\hat{x}$ 的相对误差即可, 只要相对误差足够小, 则可说明算法正确。计算结果见表2。

表2 用不同算法计算例2中矩阵的误差和所需时间

方法	误差 $\ b - A\hat{x}\ _2 / \ b\ $	所需机时 t/s
NFWT	8.0805×10^{-16}	1.1720
BFWT	6.7034×10^{-7}	1.6620
GAUSS	9.2964×10^{-13}	2.8640

3 结 论

(1) 利用 FHT 和 FWT 求解块斜循环矩阵预条件方程组, 与 FFT 方法相比, 避免了复运算, 从而提高了效率。

(2) 新的快速算法是一种分解算法, 它将原问题分解为一系列相互独立的子问题, 子问题具有较小维数, 这使得算法具有更高的计算效率, 且适用于并行计算, 这对于大规模或超大规模矩阵的求解优点突出。

(3) 新算法是斜循环矩阵预条件方程组的一种推广, 当 $m = 1$ 时, 便是斜循环矩阵预条件方程组。

参考文献:

[1] 李俊兰, 梁华庆. 一种用于彩色图像认证的脆弱水印

算法[J]. 石油大学学报:自然科学版, 2004, 28(3): 108-114.

LI Jun-lan, LIANG Hua-qing. A fragile water marking scheme for color image authentication[J]. Journal of the University of Petroleum, China (Edition of Natural Science), 2004, 28(3): 108-114.

[2] 成礼智, 蒋增荣. 关于一种循环类预条件方程组的快速求解[J]. 高等学校计算数学学报, 1999(2): 110-114.

CHENG Li-zhi, JIANG Zeng-rong. Fast solution for a circular-like precondition equations[J]. Numerical Mathematics A Journal of Chinese Universities, 1999(2): 110-114.

[3] 张耀明. 块循环矩阵方程组的新算法[J]. 高等学校计算数学学报, 2001(3): 281-288.

ZHANG Yao-ming. A new algorithm solving the linear equation system with block cycle coefficient matrix[J]. Numerical Mathematics A Journal of Chinese Universities, 2001(3): 281-288.

[4] KU T K, KUO C C. Preconditioned iterative methods for solving Toeplitz-plus-Hankel systems[J]. SIAM J Numer Anal, 1993, 30: 824-845.

[5] 蒋增荣, 曾泳泓, 余品能. 快速算法[M]. 长沙: 国防科技大学出版社, 1993: 34-78.

[6] 曾泳泓. 离散卷积的 W 变换算法[J]. 计算数学, 1995, 17(1): 37-46.

ZENG Yong-hong. Computing discrete convolutions by W transform[J]. Mathematica Numerica Sinica, 1995, 17(1): 37-46.

[7] 成礼智. 对称 Toeplitz 系统的快速 W 变换基预条件[J]. 计算数学, 2000, 22(1): 73-82.

CHENG Li-zhi. Fast W transform based preconditioner for symmetric toeplitz systems[J]. Mathematica Numerica Sinica, 2000, 22(1): 73-82.

[8] 江兆林, 周章鑫. 循环矩阵[M]. 成都: 成都科技大学出版社, 1999: 10-56.

(编辑 修荣荣)